1. 车能否做成全封闭的，是否需要留出观察位

回答：参赛作品不建议做成全封闭的，如因光源控制等原因机器人需做成全封闭式，参赛队员须在比赛规则内用合理手段为裁判提供评分依据，例如在机身外侧安装同步观察机器人内部动作的摄像头和显示屏，或放弃对应得分。

1. 如果由于遮挡导致裁判无法观测执行器是否碰垄，该如何处理

回答：建议参赛机器人足够开放，或留出足够尺寸的观察窗。若是机身自身设计存在固定遮挡，依据第1个问题解释执行。

1. 垄的上方是否会有类似于草莓叶子的遮挡物

回答：垄顶会有仿真草莓叶子，但从草莓果实正上方垂直向下观察，叶子不会遮挡草莓。

1. 在采摘草莓的过程中，触碰到绿色草莓叶子是否会扣分

回答：若是在采摘过程中触碰叶子不扣分，”垫着叶子碰触垄壁”按“碰触垄壁”扣分

1. 草莓垄是哑光面还是反光面

回答：草莓垄可能会有一定反光，请参赛队员充分考虑实际比赛场地可能的光线影响。

1. 悬挂草莓的锡丝距离垄面的距离范围大概是多少

回答：锡丝不会完全贴合垄面，锡丝距离垄面的距离不固定，一般不会超过草莓最远处距离垄面的长度。

1. 垄的侧面（梯形部分）是否喷漆

回答：喷漆

1. 草莓和悬挂位是否会出现不在一个竖直线上（是否会斜）

回答：可能会存在倾斜，整体角度不会超过10°，效果以裁判调整为准。

1. 机械臂末端执行器是否可以碰垄

回答：因意外轻微刮蹭，没有留下刮蹭痕迹，不会被扣分。具体情形由裁判员掌握

1. 评分标准中“机器人在比赛过程中每触碰草莓垄一次”，以下情况的“碰垄”会扣分：

1）机器人基于“碰垄”实现导航和目标定位

2) 因意外碰垄较重的，具体情形由现场裁判员定夺

3）碰垄最高扣分为15分